272	5容量 5 capacity	R/W	[0, 100]	1%	
273	6容量 6 capacity	R/W	[0, 100]	1%	
274	时间点1充电使能 Time point 1 charge enable	R/W	[0, 1]		Bit0 表示电网充电使能 Bit1 表示发电机充电使能 0 disable 1 enable Bit2 GM模式 Bit3 BU模式 Bit4 CH模式
	时间点2充电使能	R/W	[0, 1]		同上

Activation recharge réseau

Activation recharge génerateur

```
------------------------------------
[2025-11-11 18:12:50][SCENARIO] -- Début : Scenario lance manuellement.
[2025-11-11 18:12:50][SCENARIO] - Exécution du sous-élément de type [action] : code
[2025-11-11 18:12:51][SCENARIO] Exécution d'un bloc code
[2025-11-11 18:12:51][SCENARIO] Time of Use1 = 0
[2025-11-11 18:12:51][SCENARIO] solarman [commande envoyée] : nice -n 19 /usr/bin/python3 /var/www/html/plugins/solarman/resources/commandes.py
[2025-11-11 18:12:51][SCENARIO] solarman info [commande] OK, retour:
[2025-11-11 18:12:59][SCENARIO] Fin correcte du scénario
------------------------------------
```

```php
//parametres  pour écrire sur votre onduleur
$modbus = 16;   // commande ecriture en modbus pour votre onduleur en decimal
                  // 16 (0x10 en héxa) correspond à l'écriture de plusieurs registres qui se suivent: "write multiple holding registers"
                  // 6 (0x06 en héxa) correspond à l'écriture d'un unique registre: "write holding register"
$ipclewifi = '192.168.1.[redacted]';
$portclewifi = '8899';
$serialclewifi = '311409[redacted]';
$mbslaveid = '1';
$registre = 0x0112; //1er registre à écrire
$modbusmodetravail = 16;
//$regmodetravail = 0x1200; // registre pour mode de travail onduleur sofar solar hyd

// endroit où est stocké le fichier python que vous allez utiliser, ci dessous celui que je vous fourni mais vous pouvez en écrire un autre mieux adapté à votre besoin
$solarmanpath = '/var/www/html/plugins/solarman/resources/commandes.py';

// détermination des différentes valeurs à envoyer à votre onduleur
$unique = cmd::byString("#[Maison][test commande onduleur][Time of Use1]#")->execCmd();

$scenario->setlog("Time of Use1 = " . $unique);

// saisie de la ligne de commande qui sera envoyée pour lancer le prog en python
```

```php
// saisie de la ligne de commande qui sera envoyée pour lancer le prog en python
$cmda    = 'nice -n 19 /usr/bin/python3 ' . $solarmanpath;
$cmda   .= ' --ipclewifi ' . $ipclewifi;
$cmda   .= ' --portclewifi ' . $portclewifi;
$cmda   .= ' --serialclewifi ' . $serialclewifi;
$cmda   .= ' --mbslaveid ' . $mbslaveid;

$cmd     = $cmda . ' --registre ' . $registre;
$cmd    .= ' --modbus ' . $modbus;
// Si vous êtes en write multiple register alors ci dessous la liste des valeurs à écrire dans des registres qui se suivent. Attention à bien respecter l'ordre
//$cmd  .= ' --liste ' . $rule . ' ' . $infodebh . ' ' . $infofinh . ' ' . $infosoc . ' ' . $infopuissbat . ' ' . $infodebm . ' ' . $infofinm . ' '. $infojoursem . ' ' . $infoactiv;

// Si vous êtes en write holding register commentez la ligne ci dessus et décommentez celle ci dessous
$cmd    .= '$unique ' . "0";

$scenario->setlog('solarman [commande envoyée] : ' . $cmd);

$result = exec('nohup ' . $cmd . ' >> ' . log::getPathToLog('solarman_commandes') . ' 2>&1 &');
if (strpos(strtolower($result), 'error') !== false || strpos(strtolower($result), 'traceback') !== false) {
  $scenario->setlog('solarman error [commande]-----' . $result);
  return;
}
$scenario->setlog('solarman info [commande] OK, retour: ' . $result);

sleep(8); // pause de qq secondes avant d'envoyer la suite

//Commandes ci dessous propre au sofar solar hyd 6000
//$cmd   = $cmda . ' --registre ' . $regmodetravail;
//$cmd  .= ' --modbus ' . $modbus;
//$cmd  .= ' --liste ' . $info;

//$scenario->setlog('solarman [commande envoyée] : ' . $cmd);

//$result = exec('nohup ' . $cmd . ' >> ' . log::getPathToLog('solarman_commandes') . ' 2>&1 &');
//if (strpos(strtolower($result), 'error') !== false || strpos(strtolower($result), 'traceback') !== false) {
//  $scenario->setlog('solarman error [commande]-----' . $result);
 // return;
//}
//$scenario->setlog('solarman info [commande] OK, retour: ' . $result);

```